

규 격 / 사 양 서

1. 개요	품명	로봇		
	수량	2	제조사	
2. 용도 및 특징	초소형 의료기기 및 사용자 인터페이스 개발 연구에 사용할 수 있는 로봇 플랫폼으로, 안정성이 높아 사용자와의 사이에 안전장치가 필요 없고 다양한 교환 장치를 말단부에 장착 가능한 로봇팔			
3. 기기구성 (세부내용, 수량 등)	1대 기준 - 로봇팔 1대 (F/T 센서 포함) - 제어기 및 각종 케이블 - 티치펜던트 1개			
4. 규격 및 사양	1대 기준 - 관절: 6개 이상 회전관절 (범위: 모든 관절에 대해 $\pm 360^\circ$ 이상) - 무게: 21kg 미만 (로봇팔 무게) - 작업반경: 0.8m 이상 - 탑재량: 7kg 이상 - 반복정밀도: $\pm 0.03\text{mm}$ 이하 (탑재량 조건) - F/T 센서: 말단부 장착, 6 DOF - 사용자 및 제어 인터페이스: 티치펜던트, ROS 및 MATLAB			
5. 설치, 교육 및 사후관리	- 해당 제품의 설치/시험가동/성능검사/검수를 마친 상태를 납품으로 정의한다. - 계약 체결 업체가 직접 지정장소에 납품 설치하여야 하며, 설치/시험가동/성능검사/검수에 따른 모든 경비를 부담한다. - 납품 직후 사용자 교육 (8인 이상) 및 ROS/MATLAB 사용과 관련한 교재, 예제 프로그램, 또는 기술지원을 제공한다.			
6. 품질보증 기간 (Warranty)	2년			
7. 납기일자	계약일로부터 7주 이내			
8. 계약업체 제출서류				
9. 참가자격				
10. 참가자격 제출서류				
11. 기타사항	화학나노과학과 / 문회리 교수님 / 담당자: 신유나 yunashin210@ewha.ac.kr			